## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-123198

(43)Date of publication of application: 28.04.2000

(51)Int.CI.

G06T 17/00 G06F 17/50 G06T 1/00 G09B 29/00 // G06F 17/00

(21)Application number: 11-305339

(71)Applicant: WALL:KK

(22)Date of filing:

05.11.1998

(72)Inventor: MURAKAMI KENICHI

**OTA MITSUHIRO NISHIKIMI SEIJI** 

TAKAHASHI NARIYASU TASHIMO NAOHIRO

(30)Priority

Priority number: 09335639

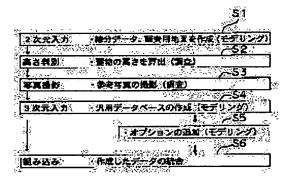
Priority date: 05.12.1997

Priority country: JP

#### (54) APPLICATION SYSTEM UTILIZING THREE-DIMENSIONAL URBAN DATA BASE

#### (57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an urban information display system improved in visibility by generating a display picture based on a three-dimensional (3D) urban data base, adding attribute information to the display picture based on an attribute information data base and displaying the urban information and attribute information based on the output of a processing part. SOLUTION: 2D inputting for preparing a map for investigation is performed (S1). Afterwards, a user goes to the investigation, a height is discriminated for calculating the height of a building (S2) and the reference photograph of a construction to be an object is taken (S3). These investigated results are brought back and a general-purpose data base, in which the height of the building is added to 2D map data, is prepared (S4). At the same time, options for more really expressing the building are added while suppressing the amount of data (S5). Then, integrating processing is performed for merging the prepared data of the building (S6) and a 3D data base is generated. This is made into video watched from the prescribed viewpoint, and outputted.



#### **LEGAL STATUS**

registration]

[Date of request for examination]

25.02.2000

[Date of sending the examiner's decision of rejection] [Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted

[Date of final disposal for application]

[Patent number] [Date of registration] 3267590 11.01.2002

#### (19)日本国特許庁(JP)

### (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 / 特開2000-123198 (P2000-123198A)

(43)公開日 平成12年4月28日(2000.4.28)

(51) Int.Cl.7		識別記号		FΙ				テーマコード( <del>参考</del> )
G06T	17/00			G 0	6 F 15/62		350A	
G06F	17/50			G 0	9 B 29/00		Z	
G06T	1/00			G 0	6 F 15/60		6 1 2 A	
G 0 9 B	29/00						680B	
# G06F	17/00				15/62		3 3 5	
			審査請求	未請求	請求項の数8	OL	(全 23 頁)	最終頁に続く

(21)出願番号 特願平11-305339

(62)分割の表示 特願平10-314420の分割

(22)出願日 平成10年11月5日(1998.11.5)

(31) 優先権主張番号 特願平9-335639

(32) 優先日 平成 9 年12月 5 日 (1997. 12.5)

(33)優先権主張国 日本(JP)

(71) 出願人 597170287

株式会社ウォール

北海道札幌市中央区北2条西10丁目2番7

冄

(72)発明者 村上 签一

北海道札幌市中央区北2条西10丁目2番7

号 株式会社ウォール内

(72)発明者 太田 光弘

北海道札幌市中央区北2条西10丁目2番7

号 株式会社ウォール内

(74)代理人 100107113

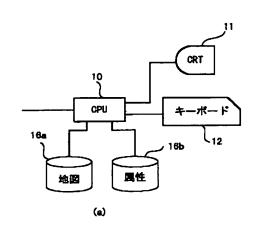
弁理士 大木 健一

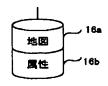
最終頁に続く

#### (54) 【発明の名称】 3次元都市データベースを利用した応用装置

#### (57)【要約】

【課題】 3次元都市データベースを用いることにより、視覚性に優れた都市情報表示システムを提供する。 【解決手段】 この発明に係る3次元都市情報表示システムは、3次元都市データベースと、前記3次元都市データベースと、前記3次元都市データベースに基づき表示画面を生成するとともに、前記属性情報データベースに基づき属性情報を前記表示画面に加える処理部と、前記処理部の出力に基づき都市情報及び属性情報を表示する表示部とを備える。





#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 3次元都市情報を表示するためのシステムであって、3次元都市データベースと、前記3次元都市データベースと、前記3次元都市データベースに基づき表示画面を生成するとともに、前記属性情報データベースに基づき表示画面を生成するとともに、前記属性情報データベースに基づき属性情報を前記表示画面に加える処理部と、前記処理部の出力に基づき都市情報及び属性情報を表示する表示部とを備える3次元都市データベースを利用した応用装置。

1

【請求項2】 前記属性情報データベースは、概略の属性情報と詳細の属性情報とを含み、前記処理部に、前記 概略の属性情報を表示するための第1処理部と、前記詳細の属性情報を表示するための第2処理部とを備え、建物を拡大表示すると詳細の属性情報が表示されることを特徴とする請求項1記載の3次元都市データベースを利用した応用装置。

【請求項3】 さらに、前記処理部に、所定の操作に応じて3次元都市データベース内における視点を移動する視点移動手段と、視点の移動にともない表示画面を変更 20 するとともに、属性情報の表示を変更する第3処理部を備え、視点を視点を移動するとこれに応じて表示される属性情報の内容が変化することを特徴とする請求項1記載の3次元都市データベースを利用した応用装置。

【請求項4】 さらに、前記処理部に、建物の内部を透視できるように、所定の操作に応じてあるいは状況に応じて自動的に建物の表面を透明あるいは半透明で表現する第4処理部を備えることを特徴とする請求項1記載の3次元都市データベースを利用した応用装置。

【請求項5】 3次元カーナビゲーションに用いられるシステムであって、3次元都市データベースと、位置情報を得る位置センサと、進行方向を得る方向センサと、ナビゲーション画面を表示する表示部と、前記位置センサ及び前記方向センサの出力に基づき視点及び視線を決定するとともに、前記視点及び前記視線に基づき前記3次元都市データベースのデータから表示画像を生成する処理部とを備える3次元都市データベースを利用した応用装置。

【請求項6】 さらに、現在の住所、進行方向の状況、 左右の状況を含む付加情報を併せて生成する付加情報生 成部と、運転中においては3次元表示とし、周辺の建物 の状況を確認するときは平面表示とするように自動的に 3次元表示と通常の平面的表示とを切り替える表示選択 部と、を備えることを特徴とする請求項5記載の3次元 都市データベースを利用した応用装置。

【請求項7】 日影シミュレーションに用いられるシステムであって、3次元都市データベースと、前記3次元都市データベースから得られる所定の建物の位置、高さ及び形状に関する情報と与えられた太陽の位置に基づき日影の線を求めて日影の領域を特定する処理部とを備え 50

る3次元都市データベースを利用した応用装置。

【請求項8】 電波障害シミュレーションに用いられるシステムであって、3次元都市データベースと、前記3次元都市データベースと、前記3次元都市データベースから得られる所定の建物の位置、高さ及び形状に関する情報と与えられた電波源の位置に基づき電波障害状況を求める処理部とを備え、

2

前記処理部に、マイクロ波等の直線性の強い電波に関して電波障害状況を求める第1処理部と、比較的波長が長い電波について電波障害状況を求める第2処理部と、建 10 物の高さ方向の電波の回折を考慮して電波障害状況を求める第3処理部と、建物の側面全体にわたって電波の干渉を考慮して電波障害状況を求める第4処理部とを備えることを特徴とする3次元都市データベースを利用した応用装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、3次元都市情報を電子化して蓄積するための3次元都市データ生成方法、そのためのシステム、そのためのモデリング方法、並びに3次元都市データの応用装置に関する。

[0002]

【従来の技術】近年、カーナビゲーションシステムなどの普及に伴い、従来の地図に代わる電子地図の需要が高まっている。従来のこの種の電子地図は、従来の道路地図と同様に道路と建物を上から見た状態を表示する2次元地図である。しかしながら、画像処理技術の進歩に伴い、従来の地図に高さ方向の3次元情報を付加した3次元都市データベースを用いれば、さまざまな視点からリアルな都市画面を提供することができる。例えば、コンピュータの操作により都市を自由に動き回り、現地に行く前に見知らぬ都市を理解することができる。

【0003】ところで、3次元都市データベースを構築するにあたり、まず問題となるのは実際にどのように3次元、特に建物の高さ方向のデータを採取するか、建物をどのようにモデリングするかである。従来の3次元都市データの作成方法として、例えば、特開平4-293078号には「地図モデル用3次元データの作成方法」には、等高線の点列データより小さなピッチの2次元平面上のメッシュ点について点列データに基づいて高さデータをそれぞれ求めることにより、滑らかな立体形状の地形モデルを作成する方法が開示されている。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかし、従来の地図には地形の等高線は表示されているものの、建物の高さはなんら記載されていなかった。実際の都市の3次元都市データベースを構築しようとすると、建物の高さ方向のデータの採取と建物のモデリングは非常に大きな問題であり、3次元都市データベースの実現を阻んでいた。

50 【0005】日経コンピュータグラフィックスの199

るとともに、属性情報の表示を変更する第3処理部を備 えてもよい。視点を視点を移動すると、これに応じて表 示される属性情報の内容が変化する。

7年4月号には、「3次元都市地図の可能性を探る、膨 大な開発コストの壁をどうやって破るか」のタイトルで 記事が掲載されている。この記事には次のことが記載さ れている。「標高データを元に山間部を3次元表示する ソフトもあるが、非常に粗い精度のものしかない。都市 部の地図データまだ手探りの段階ではあるが、開発者や ユーザーの期待は大きい」。しかしながら、「実際の業 務で使うとなれば、より広範囲な地域のモデリングが必 要となり、そのためのコストは膨大になる。また、日々 刻々姿を変える都市の様子を更新するにも大変な労力と 資金がいる」。「大部分の日本の都市は小さな建築物が 密集していて、人海戦術的な測量作業が必須となるだろ う」。そのため、ヘリコプターや衛星写真を利用するモ デリング方法があると述べられている。

【0013】さらに、前記処理部に、所定の操作に応じ てあるいは状況に応じて自動的に建物の表面を透明ある いは半透明で表現する第4処理部を備えても良い。建物 の内部を透視できるようになる。

【0006】また、同雑誌の1997年8月号には、

【0014】この発明に係る3次元カーナビゲーション システムは、3次元都市データベースと、位置情報を得 る位置センサと、進行方向を得る方向センサと、ナビゲ ーション画面を表示する表示部と、前記位置センサ及び 前記方向センサの出力に基づき視点及び視線を決定する とともに、前記視点及び前記視線に基づき前記3次元都 市データベースのデータから表示画像を生成する処理部 とを備える。

「3次元都市"フィラデルフィア2000年プロジェク ト"」のタイトルで記事が掲載されている。この記事 は、3次元都市の将来性に言及しつつも、「最も根本的 な試練はモデリングに必要なすべての情報をどうやって 集めるか、という問題だ」と述べ、実際の都市のモデリ ングの困難さを指摘している。

【0015】好ましくは、現在の住所、進行方向の状況 (渋滞しているか空いているか等)、左右の状況(左右 の道路は迂回路として利用できるか否か、迂回したとき の所要時間、迂回による利害得失等)などの付加情報を 併せて生成する付加情報生成部を備えても良い。また、 20 利用者の操作により手動で、あるいは地図の表示内容に 応じて自動的に3次元表示と通常の平面的表示とを切り 替える表示選択部を設けても良い。自動選択方法の具体 例として、運転中においては3次元表示とし、周辺の建 物の状況(例えば公共施設、特定の会社、レストラン等 の所在を示すためのもの)を確認するときは平面表示と することが考えられる。

【0007】以上の文献からわかるように、3次元都市 データベースの有用性は認めつつも、その実現のための モデリングをどうやってするか、そのための情報収集の コストの壁に苦しみ、打開策が見出せていなかった。

> 【0016】この発明に係る日影シミュレーションシス テムは、3次元都市データベースと、前記3次元都市デ 30 ータベースから得られる所定の建物の位置、高さ及び形 状に関する情報と与えられた太陽の位置に基づき日影の 線を求めて日影の領域を特定する処理部とを備える。

【0008】この発明はかかる課題を解決するためにな されたものであり、3次元都市データベースを構築する ために適した建物の高さの計測方法及び建物のモデリン グ方法を提供するものである。

> 【0017】太陽の位置を移動させて所定の時期におけ る日影の領域を求めるようにしてもよい。例えば、冬至 のときに1日中日影になる領域、一時的に日影になる領 域、全く日影にならない領域を求めることができる。

[0009]

【0018】この発明に係る電波障害シミュレーション システムは、3次元都市データベースと、前記3次元都 市データベースから得られる所定の建物の位置、高さ及 び形状に関する情報と与えられた電波源の位置に基づき 電波障害状況を求める処理部とを備える。

【課題を解決するための手段】この発明に係る3次元都 市情報表示システムは、3次元都市データベースと、前 記3次元都市データベース内の建物の属性情報を格納す る属性情報データベースと、前記3次元都市データベー スに基づき表示画面を生成するとともに、前記属性情報 データベースに基づき属性情報を前記表示画面に加える 処理部と、前記処理部の出力に基づき都市情報及び属性 情報を表示する表示部とを備える。

> 【0019】前記処理部に、マイクロ波等の直線性の強 い電波に関して電波障害状況を求める第1処理部と、比 較的波長が長い電波について電波障害状況を求める第2 処理部とを備えてもよい。さらに、建物の高さ方向の電 波の回折を考慮して電波障害状況を求める第3処理部

【0010】前記属性情報は、コメントボックスに表示 されたり、建物の表面(グラフィック的に言えばテクス 40 チャの代わり)に表示される。

> と、建物の側面全体にわたって電波の干渉を考慮して電 波障害状況を求める第4処理部とを備えても良い。

【0011】前記属性情報データベースは概略の属性情 報と詳細の属性情報とを含み、前記処理部に、前記概略 の属性情報を表示するための第1処理部と、前記詳細の 属性情報を表示するための第2処理部とを備えても良 い。例えば、建物を拡大表示すると詳細の属性情報が表 示される。

【0020】この発明に係る記録媒体は、コンピュータ

【0012】さらに、前記処理部に、所定の操作に応じ て3次元都市データベース内における視点を移動する視 点移動手段と、視点の移動にともない表示画面を変更す 50 を、前記モデリング処理部として機能させるためのプロ

グラムを記録したものである。

【0021】媒体には、例えば、フロッピーディスク、ハードディスク、磁気テープ、光磁気ディスク、CD-ROM、DVD、ROMカートリッジ、バッテリバックアップ付きのRAMメモリカートリッジ、フラッシュメモリカートリッジ、不揮発性RAMカートリッジ等を含む。

【0022】また、電話回線等の有線通信媒体、マイクロ波回線等の無線通信媒体等の通信媒体を含む。インターネットもここでいう通信媒体に含まれる。

【0023】媒体とは、何等かの物理的手段により情報 (主にデジタルデータ、プログラム)が記録されている ものであって、コンピュータ、専用プロセッサ等の処理 装置に所定の機能を行わせることができるものである。 要するに、何等かの手段でもってコンピュータにプログ ラムをダウンロードし、所定の機能を実行させるもので あればよい。

#### [0024]

【発明の実施の形態】発明の実施の形態1.この発明の 実施の形態1に係る3次元都市データ生成方法につい て、図を用いて説明する。

【0025】この発明の実施の形態1の方法は、大きく分けて、実際の都市の建造物のデータを収集する調査ステップと、収集されたデータに基づき都市の建造物のモデリングを行うステップと、モデリングにより生成されたデータを組み込み3次元都市データベースに統合するステップとを備える。

【0026】これを説明したものが図1のフローチャートである。図1によれば、事前に調査用の地図を作成するための2次元入力を行う(S1)。それから調査に出かけ、建物の高さを算出するための高さ判別を行い(S2)、対象となる建造物の参考写真の撮影を行う(S3)。これらの調査結果を持ち帰り、2次元地図データに建造物の高さを追加した汎用データベースを作成する(S4)とともに、データ量を抑えつつ建造物の表現をよりリアルにするためのオプションを追加する(S5)。そして、作成した建造物のデータを統合する組み込み処理を行い(S6)、3次元都市データベースを生成する。

【0027】図1のステップS2及びS3が調査ステップに相当し、同ステップS1、S4及びS5がモデリングステップに相当し、同ステップS6が統合ステップに相当する。

【0028】以下、調査ステップ、モデリングステップ、統合ステップの順番で、各処理を詳細に説明する。 【0029】1.1 調査ステップ

調査に先立ち事前準備を行う。詳しくは後述するが、概 川などにより囲まれた単位である。基本的に1ブロック 略は次の通りである。まず、調査やモデリングの作業の は1住所に依存するが、場合によっては、1住所が複数 しやすさを考慮しつつ、作成する都市をエリア分けす ブロックに、あるいは1ブロックが複数住所にまたがる る。次に、現況図(平面地図)をスキャニングし、それ 50 場合もある。この場合、最終データは前者が住所に、後

を下絵として用いて 2 次元の線分データを入力する。 2 次元の線分データを 3 部ずつプリントアウトして、エリアごとに調査用ファイルを作成する。これらは、それぞれ、高さ判別用の記入用紙、参考写真撮影時の記録用、予備である。 1 / 5 0 0 0 の現況図のコピーを使って閲覧表を作成する。これは調査、モデリングの進行状況を記入するのに使用する。これとともに、住宅地図を考にA、Bランクにあたる建物をあらかじめチェックしておく。建物のランク分けはデータ量の増加を抑えつつ精度の高い 3 次元都市データベースを生成するために非常に重要である。なお、この建物のランクの詳細について

6

【0030】高さ判別は、図2に示すように通常の三角 測量の原理を用いて行う。このために、調査者は、レー ザーや超音波を用いて距離を測る測距器(レンジング) 101、測定ポイントを特定するためのデジタルカメラ 102、水準器・分度計付三脚103、調査用ファイル などを携帯する。

【0031】現地において、調査者は、レンジング10 20 1及びデジタルカメラ102が取り付けられた三脚10 3を水平に設置する。このときの状態を図3に示す。レ ンジング101及びデジタルカメラ102は鉛直軸に回 転する三脚103の台に固定されている。このときのレ ンジング101及びデジタルカメラ102の高さが図2 のh1に相当する。次に、測定地点から建物までの水平 距離 Lをレンジングで測る。次に、デジタルカメラ10 2のファインダーの中央 (あるいは所定の位置) が調査 すべき建物の天端に合うように三脚103の分度計を調 節し、角度 $\theta$ を読み取る。ここでデジタルカメラ102 を用いるのは、次の作業である写真撮影の便宜を図ると ともに、通信回線で接続することによりオンラインで調 査データを送信することを考慮したものである。以上の 作業をすべての建物に対して行う。ただし、三脚103 をなるべく一個所に固定しておき、できるだけ多くの建 物の高さを測定することにより、作業時間の短縮をはか るのが望ましい。

【0032】建物の高さHは次式で与えられる。

 $H = h 1 + L \tan \theta$ 

は、後述する。

なお、測定精度があまり問題にならない場合には、三脚 40 を使わず、手持ちの測高器を使うこともできる。この場 合、三脚の固定作業が不要になる分だけ作業効率が向上 する。

【0033】建物の撮影は、次のように行う。事前に準備されたエリア分けの1ブロックごとに順番に、調査対象である建物を撮影していく。ここで、ブロックとはデータを作成するうえでの最小単位であり、道路あるいは川などにより囲まれた単位である。基本的に1ブロックは1住所に依存するが、場合によっては、1住所が複数ブロックに、あるいは1ブロックが複数住所にまたがる場合もある。この場合、最終データは前者が住所に、後

者がプロックに依存する。

【0034】建物の撮影は、建物の4面撮影を基本とす るが、A、Bランク以外の建物は道路側の面だけを撮影 する。基本的にはアイレベルからの撮影とする。なお、 塔屋等、地上からの撮影が困難なものがある場合、別 途、航空写真を参考にモデリングする。

【0035】図4は建物の撮影方法を説明するための図 である。この図は1つのプロック110の平面図であ り、比較的広い道路で区切られたこのブロック110に は、全部で10の建物がある。図中で矢印は撮影方向を 示し、矢印の先端の数字は撮影の整理番号を示す。図4 からわかるように、撮影する対象及び方向は必ずしも一 定ではない。これらは次のような観点から選択される。

【0036】A、Bランク以外の建物は道路側の面をそ の正面から撮影する。これは、A、Bランク以外の建物 はあまり重要ではなく、高い精度のモデリングが不要だ からである。

【0037】角の建物は、正面ではなく、その角の方向 から撮影する。これは、この方向から撮影することによ り、その建物の特徴がよくわかるとともに、1つの写真 20 により2つの面についての情報を得ることができて、撮 影の回数を減らすことができるからである。

【0038】建物の特徴的な形状、例えば角が単純な直 角ではなく複雑な形状をしているときや、隣接する建物 との境界に特徴があるようなときには、その部分を撮影 する。このような特徴部分は、3次元都市の精度を高め るために重要である。

【0039】以上のような観点から撮影対象及び方向を 選択すると、撮影の回数は、建物の数にそれらの特徴的 な形状部分の数を加えたものになる。

【0040】以上のように得られた調査データは、モデ リングのときに必要な写真がすぐに検索できるように、 撮影した時の位置、方向、枚数を調査用ファイルに記入 して整理する。また、新築あるいは取り壊し等により現 地の状況が変化している場合には、調査用ファイルにそ の詳細を記入するとともに、新しくできた建物について は、その平面形状と位置を書き込んでおく。調査データ は高さデータに変換された後に、デジタルカメラの画像 データとともに保存される。

【0041】1.2 モデリングステップ モデリングとは、実際にコンピュータ上で表現される形 状データの作成、または作業そのもののことをいう。モ デリングは、例えば、図5に示すような構成のコンピュ ータ(パーソナルコンピュータ、ワークステーションな ど)上で行われる。CPU(プロセッサ)10には入出 力装置としてCRT11、キーボード12、マウス1 3、記憶手段としてRAM14、ROM15、ハードデ ィスク16、外部記憶手段としてFLDドライブ17、 CDドライブ18、MOドライブ19、通信手段として モデム20を備える。

【0042】都市の3次元都市データベースを作成する うえでの主な作業行程は次の通りである。

【0043】(1)2次元データ入力:平面で構成され る2次元のデータを作成する。

- (2) 3次元データ入力:立体で構成される3次元のデ ータを作成する。
- (3) 特殊地形入力:山や川など、都市とは異なる3次 元の地形を作成する。
- (4) オプション入力:基本となる形状データベースを 編集する。

【0044】以上のステップの処理内容について順次説 明していくが、その前に都市の3次元都市データベース におけるモデリングの特徴について説明する。この発明 の実施の形態1に係る3次元都市データベースのモデル には、敷地の形状データ、Aランクの建物、Bランクの 建物、Cランクの建物に分類される。

【0045】敷地の形状データとは、道路や敷地等の建 物以外の地表の形状データであり、具体的には図6に示 されたものがある。これらは3次元都市データベースの 精度を高め、より実感的にするために不可欠なものであ るが、現地調査においてデータを採取する必要はあまり ない。したがって、既存の地図データに基づき分類する とともに、この分類結果に基づき図6のような表現レベ ルを選択する。具体的には、次のように行う。1/25 00の現況図をデジタイズした2次元データを利用し、 道路、敷地等を作成する。例えば、樹木は現況図1/2 500に記載してあるもののみモデリングの対象とし、 しかもその形状は作らず座標のみ入力する。道路の白線 等は航空写真を利用し、車線数、道路上の表示を確認し 作成する。高架、橋、歩道橋等は、写真で形を確認し作 成する。

【0046】なお、図6において、敷地等、道路、道路 白線等の高さがそれぞれ0、-0.2、-0.15(単 位は例えば「m」)とされている意味について説明す る。一般に、水はけを良くするために敷地よりも道路は 低いので、モデリングの際にも敷地は道路よりもやや高 い位置を与えられる。一方、道路と道路白線は、通常同 じ高さであるが、モデリングの際には、道路白線がやや 高くなるように設定される。これはコンピュータグラフ 40 イック処理上の要請によるものである。すなわち、3次 元コンピュータグラフィックにおいて、複数のポリゴン (多角形)を用いて立体を表現するとともに、そのポリ ゴンにテクスチャを貼り付けることにより色彩や模様を 表現することが行われる。道路と道路白線を表現する方 法として、道路をポリゴンで表現し、道路白線をこれに 貼り付けるテクスチャで表現する方法が考えられる。し かしながら、この発明の実施の形態1の3次元都市デー タベースにおいては、両者を区別して表現した方がより 実感的であるために、この方法は採用せず、道路及び道 路白線の両方をポリゴンで表現している。この場合にお

物は、屋上、窓及びガラス状の出入口、外壁、勾配屋根、ガラス以外の出入口の5つのカテゴリに分けられている。図8において、屋上と窓及びガラス状の出入口を、いずれも0.05浮かせている理由は前述のとおり

10

いて、道路と道路白線が同じ高さにあると、コンピュータ処理上、どちらの材質(質感)を表現していいのか迷い、混乱することがある。そこで、道路白線の方を、実感上問題のない程度に高めに設定する(低めに設定すると道路白線が埋もれてしまい表現できない)。

【0047】Aランクの建物とは、3次元都市データベ ースの精度及び実感を高めるために重要であって、デー タベース中に精密に再現される必要がある建物である。 Aランクの建物として、8階以上の高さであったり、1 ブロックの1/4を占めるような大きな建物、あるい は、公共施設、学校、病院、シティホテル、歴史的建造 物、ランドマーク的建造物などの知名度が高い建物が選 択される。Aランクの建物の表現基準の一例を、図7に 示す。また、表現の一例を図10に示す。 A ランクの建 物のモデリングは、例えば次の手順で行われる。建物の 位置を、現況図(1/2500)をデジタイズした2次 元データを利用して定める。前述の調査ステップで撮影 してきた写真と建物の高さデータを利用し作成する。写 真で判定できる建物の形状、低層部、塔屋、バルコニ 一、階段、パラペツトの立ち上がり、窓、屋上、壁の凸 20 凹をポリゴンで表現する。図7からわかるように、Aラ ンクの建物は、看板、屋上、窓及びガラス状の出入口、 外壁、勾配屋根、ガラス以外の出入口の6つのカテゴリ に分けられている。このように建物を複数のカテゴリの ポリゴンで表現することにより、精密な3次元都市デー タベースを構築できる。

【0048】なお、図7において、屋上と窓及びガラス状の出入口を、いずれも0.05浮かせている意味について説明する。これはコンピュータグラフィック処理上の要請によるものである。屋上と窓及びガラス状の出入口は、精度及び実感を高めるために、いずれもポリゴン(多角形)を用いて表現される。この場合において、これらが同じ高さにあると、コンピュータ処理上、どちらの材質(質感)を表現していいのか迷い、混乱することがある。そこで、屋上と窓及びガラスを、それぞれ壁面を構成するポリゴンからやや浮かせるのである。

【0049】Bランクの建物とは、3次元都市データベースの精度及び実感を高めるために比較的重要であって、データベース中にやや精密に再現される必要がある建物である。Bランクの建物として、4階以上の高さであったり、1ブロックの1/9を占めるような比較的大きな建物、あるいは、Aランクの建物に含まれない一般のオフィスビルが選択される。Bランクの建物の表現基準の一例を、図8に示す。また、表現の一例を図11に示す。Bランクの建物のモデリングは、例えば次の手順で行われる。建物の位置を、現況図(1/2500)をデジタイズした2次元データを利用して定める。調査で撮影してきた写真(建物4面)と、高さを利用して成する。写真で判定できる建物の形状、バルコニー、窓、屋上を表現する。図8からわかるように、Bランクの建

である。
【0050】Cランクの建物とは、Aランク、Bランクの建物に比べて重要度が低い建物である。Cタンクの建物として、Aランク、Bランク以外の低層家屋、屋根付き駐輪場など(ただし、仮設家屋を除く)が含まれる。

10 Cランクの建物の表現基準の一例を、図9に示す。Cランクの建物のモデリングは、例えば次の手順で行われる。建物の位置を、現況図(1/2500)をデジタイプによるがエデーをはる。

る。建物の位置を、現況図(1/2500)をデジタイ ズした2次元データを利用して定める。形状は基本的 に、予め生成しておいたデータベース (ライブラリ) を 利用して適当なモデルを選択するとともに、選択された モデルの形及び高さを調査結果に合わせて修正すること により生成する。基本的に箱形状のモデルを選択し、屋 根、屋上、道路に面する玄関、窓を個別に修正して表現 する。Cランクの建物のモデルとして、例えば図12に 示すように単純化されたものが使用される。図12にお いて、符号120は2階建ての鉄筋家屋モデルであり、 符号121は平屋の木造家屋モデルである。符号120 a、120b、120c、120d、120eは、それ ぞれ外壁、屋上、ガラス以外の出入口、窓、勾配屋根で ある。この他にも、3階建ての鉄筋家屋、2階建ての木 造家屋のモデルが考えられる。このように、Cランクの 建物のモデリングについては1から形状を作成する必要

【0051】A、B、C各ランクの建物を表現するために必要なポリゴン数は、おおむね、1対0.5対0.25になる。したがって、上述のように適宜ランク分けを行うことにより、3次元都市データベースの精度を低下させることなく、データ量を削減することができる。こうして作成された形状データは住所ごとの保存が行われ、管理される。

はなく、効率的な作業が可能になる。

【0052】次に、(1)2次元データ入力、(2)3 次元データ入力、(3)特殊地形入力、(4)オプション入力、の各ステップの処理内容について順次説明していく。

「【0053】(1)2次元データのモデリング2次元データの作成は調査前に行う。その理由は2次元データを 出力したものが調査地図となるためである。作成手順 は、図13に示された通りである。

【0054】1/2500の現況図をスキヤニングし、下絵となる画像データを作成する(S10)。モデリングソフトで下絵の座標軸、スケールを合わせる(S11)。

撮影してきた写真(建物4面)と、高さを利用して作成 【0055】2次元データを作成する(S12)。すなする。写真で判定できる建物の形状、バルコニー、窓、 わち、道路、敷地、建物、高架、橋などの輪郭と位置関屋上を表現する。図8からわかるように、Bランクの建 50 係を下絵をなぞる。ただし、木は1/2500現況図に

記載されているものだけ、座標のみを線状データで入力する。白線は航空写真を利用し、車線数、道路上の表示を確認して入力する。完成した2次元データをエリア単位で保存する(S13)。

【0056】こうして完成した2次元データは、例えば 図4に示されたようなものであり、最終的な3次元形状 データの下地になるとともに、不備がないように調整し て出力したものは調査地図となる。

【0057】(2) 3次元データのモデリング デジタイズした 2次元データと、高さ判別結果、参考写 10 真をもとに、形状データを作成する。形状データはレイ ヤ単位で分けるものとし、図14の手順で作成する。作 成するエリアの 2次元データを呼び出し、さらに住所単位の分割を行う。但し、この時、道路はエリア単位のままの保存を行う(S20)。住所単位で3次元データを入力する。詳細は、図7~図9に示した通りであ部品単位でのレイヤ分け、形状の重複、裏表がないかを確認して保存する(S22)。モデリングデータをDXF(Drawing Exchange Format)形式に変換する(S23)。最終的な運用を行う形状データはDXF変換を行ったものである。その他については作成記録、更新用のデータとなる。

【0058】(3)特殊地形のモデリング 特殊地形とは大規模な面積を有する山や川、公園などの 通常とは異なる作成方法が要求される地形のことをい う。これにあたる代表的な例及びその作成方法につい て、以下に説明する。

【0059】山とそれに付随する建物及び道路は、図1 5の手順にしたがって生成される。 等高線の最終ライン (山の輪郭) は山に接する都市の境界と同じものである と仮定し、地図に記載された等高線を線状データでデジ タイズする(S30)。山に付随する建物と道路を下絵 からデジタイズする (S31)。ステップS30とS3 1により2次元的な情報が生成される。等高線の最終ラ インを都市の境界にある交差点の最も高い位置に合わ せ、高さ入力を行う(S32)。これにより等高線の最 終ラインの高さが都市の3次元都市データと関連づけら れ、山(特殊地形)のデータと都市のデータとが一体に なる。等高線から山を作成する(S33)。すなわち、 等高線の最終ラインの標高を基準として、順次等高線の 標高を設定するとともに、設定された標高に基づき等高 線に高さを与えることにより山を立体的に表現する。な お、等高線の最終ラインの標高さえ与えられれば、この 処理は自動的に行うことができる。

【0060】デジタイズした建物と道路を作成し、山の 高さに合わせて配置する(S34)。前のステップで山 を立体的に表現できたので、これに合わせて建物を立体 的に表現するとともに、その標高に合わせて配置する。 この処理により、立体的に表現された建物及び山と道路 とが、空間が正しい位置関係のもとに結合される。 12

【0061】保存できるサイズの分割を行う(S35)。データ量に大きくなったときは、取り扱いに便利な単位で3次元都市データを分割する。保存する場合はなるペく分割しないことが望ましいが、どうしても必要とされる場合、住所で分ける、或いはレイヤ単位にするなどの管理しやすい分割を行う。保存を行う(S36)。分割を行っている場合は、それとわかる名称を記載すると便利である。

【0062】河川とそれに付随するものについても、山の場合と同様の処理を行う。大きな公園については、芝、土、川、歩道など、下絵でわかる範囲での地形の入力を行う。敷地内建物については通常の作成方法と同様である。その他の特殊地形、例えば、主に自然物などに見られる高低差が著しい地形に関しては山や川と同様の作成を行う。また、港や埋立地などの高低差が少ない地形は公園と同じになる。

【0063】(4)オプション

3次元都市データを運用するにあたって、基本となる形状データを何らかの形で編集するための処理が必要となる場合がある。この処理をオプションと呼ぶ。オプションは大きくわけて、5種類に分類される。第1は、LOD(Level OfDetail)である。形状データの追加あるいは削除等を行うことで建物の表現の詳細度を調整し、データ量との兼ね合いにおいて最適な精度で3次元都市データを構築する処理である。第2は、街灯、信号、標識などの街を構成するストリートファニチュアのオブジェクトを追加する処理である。第3は、建物の質感、例えば金属、コンクリートなどの材質の違いを表現する処理である。第4は、形状データに中盤高低差を入力する処理である。第5は、形状データに地盤高低差を入力する処理である。

【0064】この発明の実施の形態1に特徴的な、第3の建物の質感表現処理と第5の高低差入力処理について説明する。

【0065】建物の質感を表現する方法として、建物の 外壁を構成するポリゴンに、その材質に応じたテクスチ ャを貼り付ける方法がある。この場合、問題となるのは そのテクスチャをどのように表現するかである。例え ば、建物の窓等をテクスチャで質感とともに表現してい る場合、3次元都市を拡大するにつれて表現が粗くなっ てしまう。これでは、例えば車載用ナビゲーションシス テムに用いた場合、車の進行にともない質感表現が変化 し、不自然である。そこで、この発明の実施の形態1に おいては、建物の外壁のポリゴンとは別のポリゴンで窓 等を構成することにより、このような不都合を回避して いる。また、テクスチャをどのように作成するかも問題 であるが、調査時においてデジタルカメラで建物の壁面 の画像データ (例えば、壁面を構成するタイルやレンガ の写真) を入手しておき、この画像データを使用すると 50 便利である。建物の外壁のポリゴンと窓等のポリゴンと

が別であることから、質感を表現するために最適な条件 の画像データ、例えば比較的接近して撮影した画像デー タを繰り返し貼り付けることにより、簡単に実感的なテ クスチャを得ることができる。

【0066】次に高低差を入力する処理について説明する。ここでいう高低差とは、敷地自体が持つ高さのことをいう。効率の面からは、基本となる3次元都市データは高低差はないものとすることが望ましく、また、このように仮定してもほとんどの場合には問題はない。しかし、より精密で実感的な3次元都市データベースが求められることがある。例えば、カーナビゲーションシステムなどにおいて、実際の地表の状態に近いほど、表現はリアルになる。そこで、この発明の実施の形態1においては、オプションとして高低差を入力することが可能である。

【0067】なお、コンピュータグラフィック画面を作成して評価した結果によると、傾斜方向に視点を向けたとき(例えば道路が坂になっていて道路を進行するドライバーの視点から見たとき)、1:100の傾斜では平面との差異はほとんど見られなかったが、1:20の傾斜ともなると、平面の画面と傾斜の画面とでは明らかな差異が表われる。肉眼でも傾斜していると判別可能なレベルに達していることかわかった。また、道路がその横断方向に傾斜しているとき、ごくわずかの傾斜でもその状態を判別することができる。一方、鳥瞰の画像においては、わずかな歪みとして表われるのみで、この視点からではレベルの高低差を設ける必要性はほとんどないことがわかった。なお、高低差表現について詳細な検討を行ったので、その検討結果をこの実施の形態1の最後に述べる。

【0068】実際の入力においては、道路交差点を基準として入力を行う。道路交差点を基準とすることのメリットは、第1に、多くの場合、高さの基準が交差点に集中しているために地図上に記載された高さの入力が容易だからであり、第2に、交差点を基準にすることにより交差点近傍の道路の幅方向は常に水平であり、都市の3次元都市データとして使いやすいからである。また、道路の位置づけはこの都市データの中で非常に高いからである。

【0069】次に、高低差のモデリング手順について図 16を用いて説明する。下絵に基づいて平面図を作成す る(S40)。この平面図は、作成済みの2次元データ を転用することができる。エリア全体を覆う道路板を作 成する(S41)。エリアの境界を、他エリアを基準に 選定するとともに、はみ出す部分を削る(S42)。道 路の交差点部分が多角形になるように、線の挿入を行う (S43)。

【0070】以上のステップS40~S43が、平面図を作成する処理である。ステップS40~S43の処理により、例えば、図17のような平面図が得られる。こ

14

の図は最も単純な場合である、互い直交する2本の道路 により区切られるブロックの例を示している。符号13 0は交差点、符号131は道路、符号132は敷地である。

【0071】この平面図を作成する処理の際の注意事項 として次のようなことが挙げられる。まず、敷地内道路 は歩道として処理することである。1つのブロック内の 敷地132の中に道路がある場合が考えられるが、この 道路は、上記の処理や図17で示す道路として扱わな 10 い。これは、処理を単純化して作業効率を上げるためで あり、またこのようにしても道路132に沿った視点か ら見た画像の品質にさほど影響はなく、3次元都市デー タとしての精度の点で問題がないからである。次に、道 路の縁石は断絶のないリング状にして扱うことである。 入力する点の数を少なくすることにより作業効率を上げ ることができるからである。また、T字路等の交差点部 分は多角形になるよう線を挿入しつつ、新たに道路境界 線上に線を敷地内に挿入する。これらの処理により、例 えば図18のような交差点の平面図が得られる。なお、 後述の交差点の高さ入力の基準となる点は、多くの場 合、歩道側(縁石の内側)にあるため、交差点130・ 道路131と縁石133の関係は図のようになってい

【0072】次に、地図に基づいて各交差点部分の高さを入力する(S44)。多くの場合、交差点には測量の基準点が設けられているので、これを利用して高さを入力する。

【0073】道路、敷地の三角形分割を行う(S45)。道路131、敷地132の4つの頂点の高さを入力したときに、これらの4つの頂点が同一平面状にないことが考えられる。すると道路131、敷地132を平面で扱えなくなり不便であるので、道路131、敷地132を平面として扱えるように、これらを複数の三角形で分割するのである。図19において、三角形分割の分割線を符号134で示す。なお、通常の場合、交差点130は平面として扱い、三角形分割は行わない。これは実際上、交差点は平面状である場合がほとんどで、平面として扱う方が適当だからである。ただし、複雑な交差点、例えば三叉路、五叉路などの場合は三角形分割すべも場合がある。例えば、図21に示すような三叉路の場合、2つの分割線134により三角形分割を行うことが望ましい。

【0074】図19のA-A 午視断面図を図20に示す。交差点(縦断面図19、20のAB間)は平面であるが、交差点と交差点の間(同、BD間において坂になっている)。この間のC点で傾きが変化しているが、これは三角形分割の影響のためである。次の交差点(同、DE間)は平面であるものの、傾きを持っている。この図からわかるように、上記の処理により、交差点を含む道路の高低差を表現することができる。このような表現

は、例えば、道路に沿って車でドライブするシミュレー ションを行う場合に、非常に有効であり、ドライバーの 視点から見て実感的な画像を提供することができる。

【0075】次に、平面で作成したオブジェクトを立ち 上げ、道路部分との抜き出しを行う。さらに、建物の高 さ位置の選定のため、建物の平面を上記と同様に抜き出 す(S46)。

【0076】道路、縁石以外のすべてのデータを一定 量、例えば20cmだけ引き上げる(S47)。通常、 道路に比べて敷地がやや高くなっているからである。ま た、このように処理することにより、道路と敷地が同じ 高さにあると、コンピュータ処理上、どちらの材質(質 感)を表現していいのか迷い混乱することがあるので、 敷地をやや浮かせるためでもある。なお、引き上げ量が 大きすぎても小さすぎても不自然なので、10cm~2 0 c m程度が適当である。

【0077】引き上げた部分との境界線に合うように、 縁石を20cm立ち上げる(S48)。この処理によ り、道路と敷地との間の段差がなくなり、不自然でなく なる。

【0078】以上のステップS44~S48の処理によ り、高さ入力処理が行われる。この高さ入力処理におい て、エリア間の接続を自然に行うために、エリアの境界 部分の高さ入力に関して、他エリアの道路データを参考 にすることが望ましい。

【0079】次に、建物を作成する(S49)。これに は作成済みの3次元データを転用することができる。さ らに、高さ位置を選定した平面に合わせ、最も高さ位置 が低い部分を0として建物を配置する(S49)。な お、このとき敷地が傾斜しているときでも、建物は鉛直 30 方向に配置し、傾かないようにする。

【0080】完成したデータを通常と同様に、住所単位 で保存する(S50)。

【0081】以上の建物作成処理における注意事項は次 の点である。作業に用いるために使用した建物の平面は 取り除く。傾斜している敷地が建物のフロアになると不 自然だからである。また、建物に出入り口が存在する場 合、出入り口を0とした配置を行い、敷地から浮いた部 分は建物をマイナス方向に伸ばすことで処理する。高低 差を作成するうえでの作業領域はエリア単位となる。保 40 存は従来と同様に住所ごとになるが、道路は単体でエリ アごとの保存となる。

【0082】1.3 データ表現

以上の調査ステップ、モデリングステップが3次元都市 データの基本的作成手順である。これらのデータは集中 管理され、基本となる「形状データベース」となる。こ れを、所定の視点から見た画像にして出力すると、実感 的な映像が得られる。

【0083】さらに、実際の運用にあたって様々な用途

情報を付加してさらに高度な表現を目指したり、逆に簡 素化してコンパクトなデータベースを目指したりするこ とが可能である。これらさまざまな種類のデータベース の一例を以下に示す。

16

【0084】(1)形状データベース

データ量は3.4MB、ポリゴン数は13,400ポリ ゴン、作成日数はモデリングに6日、設定に1日であ る。計算時間は3時間、ただし2048×1536ピク セルの場合である。レンダリングソフトとして市販のF ormZRenderZone(商標)を用いた。前述 のように、調査の写真からわかる形・窓・roofを表 現するので、町並み・建物のイメージを表現することが できる。また、細部の形を作らず、簡略化して表現する ことにより、膨大になるデータ量を必要最小限におさ え、かつ、それに費やされるであろう莫大な作業時間が 軽減される。

【0085】(2)精密レベル(形状データベースに通 常程度のテクスチャ・マッピングを施したもの) データ量は60MB、ポリゴン数は98,000ポリゴ 20 ン、作成日数はモデリングに14日、設定に3日であ る。計算時間は32時間、ただし2048×1536ピ クセルの場合である。レンダリングソフトとして市販の PERSONALLINKS (商標) を用いた。サッシ ・壁の凹凸・エントランスなどの形状ディテールと、材 質毎の質感表現を行っているので景観評価シミユレーシ ョンとして充分耐えうる。都市データだけでなく、エン ターテイメント分野にも使用できる。また、画質的に様 々な視点に耐えうる。特にアイレベルでの視点でも画像 の品質に問題はない。しかし、(1)形状データベース に比べて、モデリング時間(特にサッシなどディテール の表現)、テクスチュアの作成、質感設定に莫大な時間 がかかる。

【0086】(3)形状簡素・テクスチヤ重視 データ量は3.9MB (形状データ)、16.8MB (画像データ)、ポリゴン数は50,613ポリゴン、 作成日数はモデリングに2日、設定(写真撮影・テクス チャーの編集を含む)に3日、計算時間は5時間45 分、ただし2048×1536ピクセルの場合である。 レンダリングソフトとして市販のFormZRende r Z o n e (商標) を用いた。本物の写真をテクスチャ として使うためリアリティーがあるものの、建物全体の 窓、装飾、色彩を含む写真を歪みなく撮影しなければな らず、このマッピング用の写真の撮影、編集が難しく作 業時間がかかる。また、レンダリングに多くのメモリが 必要になり、計算時間がかかるという欠点がある。

【0087】(4)形状精密+色表現、部分的マツピン

データ量は55MB、ポリゴン数は98,000ポリゴ ン、作成日数はモデリングに14日、設定に1.5日、 への転用を考慮し、「形状データベース」にさまざまな 50 計算時間は28時間、ただし $2048 \times 1536$ ピクセ (10)

18

ルの場合である。レンダリングソフトとして市販のPERSONALLINKS(商標)を用いた。部分的マッピングによりランドマーク的な建物と看板を表現することができるので、表示された場所がどこか直感的に把握できる。しかし、モデリング時間(特にサッシなどディテールの表現)が増大する。また、調査段階に詳細な写真が必要となり、調査に時間がかかるとともに、写真から色を判断するため、色の設定が難しいという問題がある。

【0088】(5)形状精密+色表現、マッピングなしデータ量は51MB、ポリゴン数は98,000ポリゴン、作成日数はモデリングに14日、設定に1.5日、計算時間は24時間、ただし2048×1536ピクセルの場合である。レンダリングソフトとして市販のPERSONALLINKS(商標)を用いた。(4)の場合と比べてマッピングがないだけデータ量が減るが、それでもモデリング時間が大きい。また、調査段階に詳細な写真が必要となり、調査に時間がかかるとともに、写真から色を判断するため、色の設定が難しいという問題がある。

【0089】(6)形状の大まかな凸凹のみデータ量は1.8MB、ポリゴン数は8,700ポリゴン、作成日数はモデリングに2日、設定に半日、計算時間は2時間、ただし2048×1536ピクセルの場合である。レンダリングソフトとして市販のFormZRenderZone(商標)を用いた。写真からわかる大まかな形のみの表現しかできないが、作業時間とデータ量は減る。しかし、質感による建物や町並みの独特の雰囲気が表現できない。

【0090】(7)箱状

データ量は0.55MB、ポリゴン数は4、500ポリゴン、作成日数はモデリングに1日、設定に半日、計算時間は1・5時間、ただし2048×1536ピクセルの場合である。レンダリングソフトとして市販のFormZRenderZone(商標)を用いた。最小限のデータ量と時間で作成できるものの、建物の形、雰囲気が全くわからない。

【0091】作業量及びデータ量と表現可能な画像の質

及び精度はトレードオフの関係にある。以上の(1)~ (7)について比較検討を行ったところ、作業量及びデータ量と表現可能な画像の質及び精度のバランスの点で最も優れているのが、この発明の実施の形態1に係る(1)形状データベースであった。3次元都市データベースに対する要求は、例えば、仮想現実の世界において立体的に表現された都市の中を自由に歩きまわることであり、このような要求に応えるためには単なる箱や凹凸表現では足りず、建物の細部の表現が必要である。テクスチャを貼り付けることにより、さらに精密な3次元都市データベースを作成するときも、(1)形状データベースに基づくと効率的な作業が可能である。したがっ て、(1) 形状データベースは、さまざま3次元都市デ ータベースの基本となるものといえる。

【0092】なお、以上の説明において、屋外についての3次元都市データベースを作成する場合を例にとっていたが、この発明の実施の形態1の方法は屋内の3次元都市データベースを作成する場合にも適用できる。例えば、ある建物の各フロアの平面図に基づき、図1の2次元入力(S1)を行い、現地において家具、備品その他のオブジェクトの高さの判別(S2)と写真撮影(S3)を行う。この場合において、フロアの高さが一定であれば、これを基準に高さを設定すればよいから、屋外の場合に比べて調査が容易になる。そして、調査結果に

【0093】屋外のデータベースと屋内のデータベースとをリンクすることにより、仮想現実の世界において都市の中を道路に沿って歩きまわることばかりでなく、道路から建物の中に入り、内部を巡ることもできる。

【0094】1.4 高低差表現についての検討結果

(1) 高低差表現についての課題

基づき3次元入力(S4、S5)を行う。

20 ここでいう「高低差」とは敷地自体が持つ高さのことを示す。3次元都市データと称するからには、高低差は免れない問題であり、その存在意義は都市データ全体に関わるものである。しかし、その一方で効率化等とも関連して、その価値、つまり現実の高低差を3次元都市データにどの程度反映させるべきかについては、はっきりしていなかった。

【0095】そこで、高低差の有効性、すなわち高低差は本当に必要か否かについて検討した。検証方法に関しては、実際に高低差を入力したサンプル画像を使用し、30 それと平面で入力された都市データの画像とを比較する。また、補足ながらも、平面で作成した場合における、都市周辺の山とのすり合せについても検証した。【0096】なお、この検証で使用した高低差入力方法

【0096】なお、この検証で使用した高低差人力方法は、前述の「道路交差点を基準として高低差を入力していく方法」である。他の作成方法、例えば等高線、メツシユを利用した作成方法もあるが、高低差の最大の課題である効率化を考慮すると、これらは明らかに不適当であるので、この方法を採用した。

【0097】(2)高低差の有効性に関する検討

A. 狭い範囲(1エリア)における静止画の高低差
比較的平坦な地形(例えば、東京の霞ケ関周辺区域)を
想定したモデリングテストデータを構成し、これに基づ
き下記の合計6種類の視点から見た、それぞれ高低差の
有無が設定された計12種の画像を作成し、それぞれの
比較によって検証を行った。なお、図22に視点及び視線の説明図を示す。この図において、符号140は視点、符号141は視線、符号142は水平な道路面、符号143は傾斜した道路面、符号Lは参考のための水平
線である。符号140は下記の視点B, Dに対応し、

50 符号140bは下記の視点A、Bに対応する。

【0098】視点A

1:100の下降する傾斜視点からの画像(図23:左 側は高低差あり、右側は高低差なし)

19

#### 視点B

視点Aの逆位置から上昇する傾斜視点の画像(図24: 左側は高低差あり、右側は高低差なし)

#### 視点C

1:20の下降する傾斜視点からの画像(図25:左側は高低差あり、右側は高低差なし)

#### 視点D

視点Cの逆位置から上昇する傾斜視点の画像(図26: 左側は高低差あり、右側は高低差なし)

#### 視点E

左右で傾斜となる視点からの画像(図27:左側は高低 差あり、右側は高低差なし)

#### 視点F

鳥瞰の画像(図28:左側は高低差あり、右側は高低差なし)

【0099】視点A、Bで検証した1:100の傾斜では、平面との差異はほとんど見られない。とくに視点B 20の上昇する傾斜の場合は傾斜の有無を判別するのか困難なほどである。しかし、視点C、Dにおける1:20の傾斜ともなると、その差異に明らかな変化が表われる。両視点とも景観に大きな相違か表われ、肉眼でも傾斜と判別可能なレベルに達していることかわかった。

【0100】また、左右の傾斜を検証内容とした視点Eでは、予測範囲内での検証結果が得られた。視点C位置からの検証であるのにもかかわらず、その差異はわずかなものであるが、傾斜の判別は可能である。

【0101】視点Fに至っては、前回と同様、わずかな 歪みとして表われるのみで、この視点からでは望まれる レベルの高低差の必要性は実証できない。

【 O 1 O 2 】 B. 広い範囲 (4 エリア) における静止画 の高低差

人口百万人ほどの比較的大きな都市(例えば札幌)の周辺4エリアとその周辺の山を想定した、広範囲のモデリングデータを用いて、高低差の有無がそれぞれ設定された鳥瞰の計2種の画像を作成し、それそれの比較によって検証を行った。

【0103】広い範囲での高低差を見ることによって、大きな景観の違いを期待したか、むしろ狭い範囲での静止画よりも両者の識別か困難であることが実証された。理由として、整備された都市の場合は特に、高低差は山のごく限られた周辺においてのみ大きく、全体(4エリア)として10m程度の高低差しか及んでいないことかあげられる。

#### 【0104】C. 動画の高低差

上記都市のモデリングテータを用いて、高低差の有無が 設定されたQuickTime・VR(商標)による3  $60^\circ$ の動画を、計2種を作成し、それぞれの比較によ  $50^\circ$  応して作成するという、オプションとしての扱いが妥当

って検証を行った。

【0105】静止画において高低差の有効性を実証できなかったものの、動画において高低差の相違を期待した。しかし、ここにおいてもさしたる高低差の効果は見受けられなかった。結局のところ、動画にしても静止画の延長上のものに過ぎなく、一般の都市部程度の高低差では、その必要性は実証できなかった。

【0106】(3) 平面で作成した際の山とのすり合せ に関する検証

10 3次元都市データを平面で作成すると考えた際、山との 境界の矛盾は必然として発生する問題である。統一性と いう観点から都市部分は現状維持のまま、山を何らかの 形で加工することで整合性をとるのが望ましい。都市の 境界を山の最低高度ラインとして作成する。その高さを 以下。

A. 現況図で見る境界の道路交差点の最も低い位置に含わせた設定

B. 現況図で見ろ境界の道路交差点の平均位置に合わせ た設定

7 C. 現況図で見る境界の道路交差点の最も高い位置に合わせた設定

の3パターンにわけた検証を行う。

【0107】境界を低い位置に設定した場合、山部分の低い位置での矛盾は緩和されるか、逆に高い位置では極端な急傾斜となり、見苦しいものとなった。境界を高い位置に設定した場合、前述のなだらかな斜面は画像として判別困難であるという事実からわかる通り、見た目の矛盾は生じない。境界を平均位置に設定した場合、一見、有効に思えるが、急斜面、崖となる部分は必然として存在し、またその平均の値を割り出すことの難しさを考えると有益と判断することはできない。

【0108】結論として、境界を道路交差点の最も高い位置に設定するのが賢明と思われる。しかし、これですべての問題か解決したわけではない。この方法では無視した高低差が50m程度までなら耐えられるが、100m以上ともなると、景観に大きな相違が生じる可能性がある。

【0109】この問題を打開するには、ある程度の斜面 は高低差を作成するが、都市データ自体の範囲をなるべ 40 く等高線に沿ったものにするのが望ましいと思われる。

【0110】(4)高低差についてのまとめ

以上のように、静止画、動画、共に映像的には高低差に 大きな差異は認められなかった。作成効率や、高低差が ある地形自体の利用頻度か低いことを考えれば、優先さ れるべきは平面で作成されたものと判断できる。現状で の結論としては、高低差がデータ自体はまったくの別も のてあっても、制作上では平面に追加といった形で構成 されている性質を持つことや、都市データそのものの汎 用性を考慮して、基本を平面で作成し、高低差は必要に 応して作成するという。オプションとしての扱いが妥当 である。

【0111】なお、映像的には無価値でも、坂がメイン となる観光都市が対象となった場合や、解析等、データ 的な使用目的である際には必要性が生じる。今後、より 高い精度の3次元都市データが求められるようになる と、高低差表現は重要になるとも考えられる。

21

【0112】発明の実施の形態2. 発明の実施の形態1 の1.1項の調査ステップにおいて、図4に示すように 多くの点から調査していた。しかし、大都市を対象に調 査するためのコストが膨大になることを考えると、調査 10 の点はなるべく少ないことが望ましい。そこで、この発 明の実施の形態2では、調査の点の数を少なくすること ができる調査方法について説明する。

【0113】この実施の形態による調査点は、図29に 示されたようにブロックの四隅だけであり、図4の場合 の3分の1ですむ。すなわち、図29のブロック110 の頂点の外部から、符号A~Dで示される方向で高さ測 定及び写真撮影を行う。この方法で高さを判別するの は、基本的にブロックの角にある建物だけであり、その 他の建物はその角の建物を基準にして、写真上の比率か 20 る。 ら高さを求める。

【0114】写真上の比率から高さを求めるためには、 例えば次の手順で処理を行う。

【0115】図30のような画像が得られたとする。最 も手前の建物の高さHは測定により知ることができるか ら、これを基準とする。例えば、画像上で手前の建物の 屋根の線を延長し、その高さ(画素数)を測り、これを 基準に建物の高さx1、x2を求める。図30の例で言 えば、建物の高さx1、x2、y1、y2に対応する画 素数をxx1、xx2、yy1、yy2として、x1=  $H \cdot x \times 1 / (x \times 1 + y y 1)$ 又は  $x 2 = H \cdot x x$  $2/(x \times 2 + y y 2)$ 

図30の画像はデジタルカメラにより得られるから、そ の画素数を数えることにより容易にx1、x2、y1、 v 2を求めることができる。

【0116】この方法において精度を高めるためには、 次のようなことを考慮する必要がある。

【0117】カメラのレンズの歪みを補正する。例え ば、予め高さの分かっている建物を撮影することによ 値を予め求めておき、実際の測定のときにその補正値に より正しい値に修正する。

【0118】1つの建物について複数のポイントで高さ を求め、その平均値を高さデータとする。図30では、 1つの建物について2個所で高さを測定しているので、 これらの平均値を測定値とする。さらに、他の写真に同 じ建物が写っている場合には、この写真に基づく高さも 合わせるとよい。このとき複数の高さデータについて重 み付けを行うことが考えられる。例えば、写真内の遠方 の部分による高さの重みを小さくし、近傍の部分による 50

高さの重みを大きくする。

【0119】この発明の実施の形態2の方法によれば、 1つのブロックについてその角ごとに、例えば四角のブ ロックであれば4個所、三角のブロックであれば3個所 というように調査すればよく、調査の個所が非常に少な くてすみ (例えば3分の1以下)、作業効率が著しく改善 される。

【0120】発明の実施の形態3. 発明の実施の形態1 では、図3に示すように、三脚の上にレンジングとデジ タルカメラを取り付けたものを用いて調査を行った。と ころで、作業効率を向上させるためには、三脚を用いず に作業者が手で保持しながら作業できる装置が望まし い。そこで、3次元都市データを得るための装置につい て検討する。

【0121】発明の実施の形態3の説明からわかるよう に、この調査のために必要な機器の機能・性能は次のと おりである。まず、建物までの距離を測定できること、 建物の高さを測定するために角度を測定できること、そ して、建物のデジタル画像を得ることができることであ

【0122】以上の機能を満たすものとして、測量に用 いられ、角度を測定できるハンドレベルにレンジングと デジタルカメラを組み合せたものが考えられる。市販の 簡易測量機器として次のようなものがある。距離と角度 から直接スケールに高さが表示され、計算不要なブルー メライス測高器(角度測定精度±1%)、定点15,2 0、30、40mの距離計付。赤外線距離計(Light S PEED400 (商品名))、測定可能距離15~40 0m (距離測定精度±1m)。レーザー距離計、測定可 能距離 0. 2~30m (距離測定精度±3mm)。超音 波距離計、測定可能距離 O. 5~18m(±1%)。水 準器と高度計付きのハンドレベル、精度0.5度、距離 と角度から計算で高さを算出するもの。

【0123】また、デジタルカメラの距離計の精度を向 上したものを用いれば、レンジングをこれで代用するこ ともできる。さらに、デジタルカメラの画像に基づき任 意の点の角度を求めることができれば、角度測定機能は 不要になる。例えば、カメラ内に電気式水準器と傾斜計 を備え、仰角を測定できるようにする。あるいは、画素 り、実際の高さと計算で求めた高さとを一致させる補正 40 ごとに予め角度を測定しておき、画素から直接角度を求 める。この場合、特定の画素が常に水平線に一致する必 要がある。一例を図31に示す。ファインダーの画面中 に自動的に水平線しを表示し、これと実際の水平線を一 致させる。そして、建物Bの測定点Pをカーソル等を利 用して指定する。この測定点Pの画素位置を測定するこ とにより角度(高さ)を自動的に知ることができる。

> 【0124】なお、この機能ブロックを図32(b)に 示す。この図において、デジタルカメラ30aの電子フ ァインダ30b内において、電気式水準器30dにより 水平線が表示されるとともに、ジョイスティック、マウ

スなどのポインティングデバイス30eによりカーソル が移動する。画像データ及び測定点Pの画素位置の情報 は、出力部30cを介して外部に出力される。

【0125】発明の実施の形態1の調査に最も適する機 器として、デジタルカメラを基本とし、これに距離測定 機能及び角度測定機能を付加したものが考えられる。な お、すべての測定データがデジタル化されていると、後 の処理において便利である。

【0126】発明の実施の形態4.上記実施の形態3で 説明した測定機器はデジタル情報を出力できることか ら、測定機器とホストコンピュータとを通信回線で結ぶ ことにより、さらに作業効率を上げることができる。

【0127】例えば、図32のように、デジタル画像、 角度データ、及び距離データを出力する測定機器30を ノートパソコン31に接続する。ノートパソコン31 は、前述の方法により建物ごとの高されを計算するとと もに、画像データ、高さh、ブロック情報、建物情報 を、PHSを使って送信する。ブロック情報はブロック を特定するための情報(例えば、番号)であり、建物情 ば、番号) である。これらの情報は2次元情報を入力す るときに設定され、ノートパソコン31のハードディス ク内に記憶される。実際の調査にあたっては、調査者が その2次元情報を見ながら測定対象の建物を特定するこ とにより、調査データとプロック情報及び建物情報とが 一致する。

【0128】モデム33により受信された画像データ、 高され、ブロック情報、建物情報はホストコンピュータ 34に入力され、データベース35に格納される。その 後、前述のモデリング処理のために用いられる。

【0129】このように調査機器とホストコンピュータ とをオンラインで接続することにより、調査効率が向上 するのみならず、現地での調査のミスが少なくなり、精 度の良い調査が可能になる。また、複数の調査機器から 同時にデータ受信も可能であることから、調査のスピー ドが速くなる。さらに、調査の場所を問わないことか ら、1台のホストコンピュータがあれば、日本全国、イ ンターネットを使えば全世界のいかなる都市でも3次元 都市データベースを作成することができる。

【0130】発明の実施の形態5.以上の方法とは異な 40 例えば、次のようなものが考えられる。 る、高解像度衛星の利用したリモートセンシングにより 建物の高さ情報を得るようにしてもよい。デジタル解析 図化機用は、その標定画像として航空写真より安価な高 解像度衛星画像を利用することができる。この画像は、 現在は比較的低解像度(±5m)なため使用できない が、高い建物についてはある程度利用できる。また、将 来、最低±0.1mの精度の高解像度衛星が利用可能に なれば、それを使用することができる。

【0131】発明の実施の形態6.上記のように製作さ れた3次元都市データベースの運用方法について説明す 50

る。都市データを維持管理及び運用していくためには、 汎用データベース、つまりさまざまな応用に対応するこ とができる都市データベースが必要であり、この運用の 方法として、リアルタイムベースのシステムを構築する 方法と、画質重視のソフトウェアレンダリングベースの 方法の2つの方法のいずれかで構築することが考えられ

【0132】リアルタイムデータベースによる方法は、 次のような運用手順となる。

- 【0133】1. 運用形態に応じたシステムのデータ・ ベース設計(GIS設計、文字情報、GPS設定、質感 表現など)
  - 2. テスト・サンプルの運用試験(データの仮組み込 み)
  - 3. データの本組み込み (形状、質感、テクスチユア)
  - 4. 試験運用(ここから比較的処理能力の高いハードウ エア/ソフトウエアが必要)
  - 5. 本運用
  - 6. メンテナンス
- 報はそのブロック内の建物を特定するための情報(例え 20 ソフトウエア・レンダリングによる方法は、次のような 運用手順となる。
  - 1. 運用形態に応したシステムのデータ・ベース設計 (質感表現、組込み設計)
  - 2. テスト・サンプル運用試験 (データの仮組み込み)
  - 3. データの本組み込み (形状、質感、テクスチャ)
  - 4. 試運用
  - 5. 本運用
  - 6. メンテナンス

なお、ソフトウェア・レンダリングで選択する最終的な 30 ソフト・ウエアは莫大なデータの組込み効率とアルゴリ ズム・マツピングデータの互換性、さらにはレンダリン グ画質をさらに考慮して選択する必要がある。

【0134】なお、上記のように運用される3次元都市 データベースを、例えばオンラインで利用可能に構成し

【0135】発明の実施の形態7.上記のように運用さ れる3次元都市データベースは汎用性があり、他のシス テムへ移植したり、様々な機器とリンクすることも可能 であるし、さまざまなアプリケーションに適用できる。

【0136】(1)3次元立体地図

(2) 3次元カーナビゲーション

このアプリケーションにより提供される画面例を図33 に示す。カーナビゲーションシステムは、位置センサか ら得られた位置情報及び方向センサから得られた進行方 向に基づき視点と視線を決定するとともに、3次元都市 データベースに基づき前記視点と視線から見た図33の ような画面を表示する。併せて、現在の住所、進行方向 の状況、左右の状況の情報も表示する。図33の画面は 実際の風景と同じであるので、初心者にとってもわかり

やすく使いやすい。また、図33のような3次元表示 と、通常の平面図表示とを切り替えるように構成しても よい。

【0137】(3)検索システム

- (4) 防災シミユレーション
- (5) 日影シミユレーション

このアプリケーションにおける日影の領域の求め方を、図34に示す。図34(a)のように太陽Sの位置と建物Bの位置及び高さがわかれば日影の線を引くことができる。太陽Sの位置は季節により特定され、建物Bの位置及び高さは3次元都市データベースから得られる。この線に基づき、図34(b)のように、地表に投影された日影の領域を特定することができる。太陽がS1の位置にあれば日影K1が生じ、太陽がS2の位置にあれば日影K2が生じる。太陽をS1からS2に連続的に移動させたとき、日影の端部の軌跡は符号Lのようになる。3次元都市データベースを用いることにより、都市における複雑な日影の状況を、自動的に正確に求めることができる。

【0138】(6)電波障害シミユレーション このアプリケーションにおける電波障害状況の求め方 を、図35に示す。電波障害にはマイクロ波のように直 進性の強い電波が建物により遮られる場合と、比較的波 長が長い電波において、直進波と建物で反射された反射 波との干渉で生じるマルチパスの場合がある。図35に おいて、領域AREAは、送信局Tからの電波が建物に より遮られている領域を示し、点Pは、PATH1とP ATH2とによりマルチパスが生じる領域を示す。いず れの場合も3次元都市データベースを用いることによ り、これらを自動的に求めることができる。特に、3次 元都市データベースの建物の高さ情報を用いることによ り、建物の高さを考慮した、いわば3次元的なシミュレ ーションが可能となる。例えば、建物の高さ方向の電波 の回折を考慮することや、建物の側面全体にわたって電 波の干渉を考慮、つまり高さを考慮することが可能とな る。したがって、より精密なシミュレーションが可能に なる。

【0139】(7)都市生活シミユレーション

- (8)都市及び建物内の人、車などの動体位置表示システム
- (9) その他数値シミユレーション (形状データを利用 した様々な物埋シミユレーションなど)
- (10) 防災支援システム
- (11) 感光案内検索システム、旅行事前シミュレーションへの応用
- (12) 警備会社などのセキュリティ・システムへの利 用
- (13) 地域産業支援システム
- (14) 地下埋設物の管理システム
- (15) 不動産調査管理システム (土地利用から税務管

理など)

- (16) 市場調査支援システム
- (17) 交通管制システム
- (18) 電波障害、日影の解析データとしての利用
- (19) 3次元カー・ナビゲーション・システムへの利 用

【0140】発明の実施の形態8.上記のように運用される3次元都市データベースの表示手段として、通常のCRT、液晶表示装置のほかに、特に、VR(バーチャ10 ルリアリティー:仮想現実)関連用途においては、プロジエクターやHMD(ヘッド・マウント・ディスプレイ)が考えられる。

【0141】発明の実施の形態9.3次元都市データを 単独で用いるばかりでなく、他のデータと結合して高度 な情報サービスを提供するようにしてもよい。例えば、 建物とともにその建物についてのさまざまな情報を同時 に表示するシステムが考えられる。従来の地図には建物 の平面図に戸主名などの情報を書き込んだものがある が、平屋の一般家屋だけなら問題ないが、高層ビルに関 して同様の情報を表示しようとすると表示が複雑にな り、使いにくかった。この点、3次元都市データを用 い、コンピュータグラフィックにより立体的な表示を行 えば、高層ビルに関してさまざまな検索を行えるとと に、視覚的に空間把握を行うことができて、利用者にと って非常に使いやすいものとなる。単に文字や平面地図 による表現では把握できない空間認識が行える。

【0142】このようなシステムの例を図36乃至図40を用いて説明する。図36はこのシステムの概略構成を示す。CPU10、CRT11、キーボード12を備える点で図5と共通するが、ハードディスク16を2つ備え、地図データベース16aに加えて、その属性データベース16bを備える点で異なる。両者は互いに関連づけられており、3次元都市データに含まれる一部の建物を検索すると、これに対応する属性データも検索することができる。これらデータベースは、図36(b)のように同じハードディスク16上に構築することが可能である。

【0143】属性データベース16bは、例えば図37に示されるような内容を格納する。このデータベース は、3次元都市データに含まれる建物の名前あるいはその識別コードごとに整理され、さらにその建物のフロアごとに整理されている。したがって、任意の建物に関して、その建物全体あるいはフロアごとに属性情報を対応し、それを表示させることが可能である。フロア内の位置関係を整理するために、図37のようにテナントの位置を東西南北で表示することが考えられる。この他にも 隣接するテナント同士の位置関係を定義する方法も考えられる。

【0144】3次元都市データで作成する建物及び施設 50 の形状データを、さまざまな検索利用などの目的に利用 (15)

28

するには、その属性情報として以下の項目を付加するこ とが考えられる。

27

【0145】・住所地番

- ・建物用途
- · 建物構造規模
- ・建物竣功日、建物履歴情報(増改築、改修など)
- ・店舗、テナント、入居者情報
- ・建物所有者
- ・不動産評価額

【0146】次に、この実施の形態における表現形態の 10 日付、時刻を知ることができる。 例について、図38乃至図40を用いて説明する。図3 8 (a) は、道路Rに面するある五階建ての建物Bに関 する情報を表示するために、いわゆる「ふきだし」(コ メントボックス)を用いた例を示す。属性情報の表示は 利用者の必要に応じて、あるいはプログラムにより自動 的に表示される。この場合、その建物自体の建物構造規 模、建物竣功日、建物履歴情報等の属性情報とともに、 1階から5階のフロアごとにそれらの属性情報が順番に 表示される。図38(b)は、建物の表示自体に属性情 報を表示する例を示す。この図では建物自体の属性情報 20 の表示は省略してある。図38(a)の方法は建物の外 観とその属性を同時に表現できる点で優れ、一方、図3 8 (b) の方法はどのフロアの情報を直感的に得ること ができる点で優れる。図38(a)の方法と図38

(b) の方法をそれぞれ単独で用いても、両者を組み合 わせて用いても、どちらでもよい。

【0147】3次元都市データを用いて属性表示を行う と、利用者の視点の位置を自由に移動できるので使いや すく情報を把握しやすくなる。例えば、図39(a)の ように建物Bの5階部分の属性情報が表示されていると き、利用者がこの部分の詳細情報を入手するには、3次 元都市データ中で視点を建物Bに近づけて5階部分を拡 大表示させる。すると、さらに詳細なテナントT1, T 2に関する情報情報が表示される。図39 (a) の属性 情報と同図(b)の属性情報とは同じものではなく、例 えば、前者は概略情報であり、後者は詳細情報である。 図37は詳細情報の例を示すが、これら詳細情報に関連 づけられた概略情報も用意されている。視点を建物Bに 沿って移動させると図39(c)のように表示され、同 図(b)では隠れていた部分を見ることができる。

【0148】また、図40のような表示態様も考えられ る。建物Bの外観を透明あるいは半透明状に表現し、そ の内部を透視できるようにする。内部のテナントT1~ T3の配置は一目で明らかである。

【0149】図39及び図40の表示形態は、詳細情報 を把握できるとともに、その位置を直感的に知ることが できるという点で非常に優れたものである。

【0150】発明の実施の形態10. 立体的な3次元都 市地図を表示するとともに、同時に都市の平面地図を表 示するようにしてもよい。図41にその一例を示す。図 50 の建物の例である。

41 (a) は前述の3次元都市地図の表示画面であり、 同図(b)は、同図(a)の視点及び視野を示すための 平面図である。同図(b)によれば、同図(a)は、視 点Pから建物Bを見た方向の画像であることがわかる。 なお、平面図ではその高さがよくわからないから、同図 (b) の上に「現在位置 S1W4 H=50m」と表示 することにより、高さを知ることができる。なお、S1 W4は地図上の座(例えば、南1丁目西4丁目)を意味 する。同図(a)にも同様の表示がされ、画像の種類、

【0151】なお、前述の日照シミュレーション技術と 組み合わせることにより、太陽高度情報をコンピュータ グラフィックス画像で再現することもできる。また、光 源を太陽光に代えて、街灯、ネオンサイン、投光器等の 人工の照明を定義することにより、日照に限らず夜景も 再現することもできる。

【0152】このように、地図画面とコンピュータグラ フィックスをリンクすることができ、現在の視点位置を 容易に把握することができる。

【0153】本発明は、以上の実施の形態に限定される ことなく、特許請求の範囲に記載された発明の範囲内 で、種々の変更が可能であり、それらも本発明の範囲内 に包含されるものであることは言うまでもない。

【0154】また、本明細書において、手段とは必ずし も物理的手段を意味するものではなく、各手段の機能 が、ソフトウェアによって実現される場合も包含する。 さらに、一つの手段の機能が、二つ以上の物理的手段に より実現されても、若しくは、二つ以上の手段の機能 が、一つの物理的手段により実現されてもよい。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】 この発明の実施の形態1に係る3次元都市デ ータ生成方法を示すフローチャートである。

【図2】 この発明の実施の形態1に係る建物の高さの 測定方法の説明図である。

この発明の実施の形態1の方法に用いられる 【図3】 測定装置の概略図である。

この発明の実施の形態1に係るブロックにお ける測定位置及び方向の説明図である。

この発明の実施の形態1に用いられるコンピ 【図5】 40 ュータの構成図である。

【図6】 この発明の実施の形態1における敷地の形状 データの説明図である。

【図7】 この発明の実施の形態1におけるAランクの 建物の説明図である。

【図8】 この発明の実施の形態1におけるBランクの 建物の説明図である。

【図9】 この発明の実施の形態1におけるCランクの 建物の説明図である。

【図10】 この発明の実施の形態1におけるAランク

29 【図11】 この発明の実施の形態1におけるBランク の建物の例である。

【図12】 この発明の実施の形態1におけるCランクの建物の例である。

【図13】 この発明の実施の形態1に係る2次元データの作成のフローチャートである。

【図14】 この発明の実施の形態1に係る3次元データのモデリングのフローチャートである。

【図15】 この発明の実施の形態1に係る特殊地形の モデリングのフローチャートである。

【図16】 この発明の実施の形態1に係る高低差のモデリングのフローチャートである。

【図17】 この発明の実施の形態1に係る高低差のモデリングの説明図である。

【図18】 この発明の実施の形態1に係る高低差のモデリングの説明図である。

【図19】 この発明の実施の形態1に係る高低差のモデリングの説明図である。

【図20】 この発明の実施の形態1に係る高低差のモデリングの説明図である。

【図21】 この発明の実施の形態1に係る高低差のモデリングの説明図である。

【図22】 この発明の実施の形態1に係る高低差の評価の説明図である。

【図23】 この発明の実施の形態1に係る高低差の評価画面の例である。

【図24】 この発明の実施の形態1に係る高低差の評 価画面の例である。

【図25】 この発明の実施の形態1に係る高低差の評価画面の例である。

【図26】 この発明の実施の形態1に係る高低差の評価画面の例である。

【図27】 この発明の実施の形態1に係る高低差の評価画面の例である。

【図28】 この発明の実施の形態1に係る高低差の評価画面の例である。

【図29】 この発明の実施の形態2に係るブロックにおける測定位置及び方向の説明図である。

【図30】 この発明の実施の形態2に係る建物の高さの測定方法の説明図である。

【図31】 この発明の実施の形態3に係る建物の高さの測定方法の説明図である。

30

【図32】 この発明の実施の形態4に係る測定機器とホストコンピュータとを通信回線で結んだ構成例である。

【図33】 この発明の実施の形態7のアプリケーション (カーナビゲーション) の画面例である。

【図34】 この発明の実施の形態7のアプリケーション (日影領域のシミュレーション) の説明図である。

10 【図35】 この発明の実施の形態7のアプリケーション (電波障害状況シミュレーション)の説明図である。

【図36】 この発明の実施の形態9のアプリケーション(立体的属性情報の表示システム)の概略プロック図である。

【図37】 この発明の実施の形態9の属性データベースの例である。

【図38】 この発明の実施の形態9の画面表示例である。

【図39】 この発明の実施の形態9の画面表示例であ 20 る。

【図40】 この発明の実施の形態9の画面表示例であ

【図41】 この発明の実施の形態10の画面表示例である。

#### 【符号の説明】

101 測距器 (レンジング)

102 デジタルカメラ

103 水準器・分度計付三脚

120a ランクCの建物の外壁

30 120b ランクCの建物の屋上

120c ランクCの建物のガラス以外の出入口

120 d ランクCの建物の窓

120e ランクCの建物の勾配屋根

130 交差点

131 道路

132 敷地

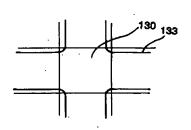
140 視点

141 視線・

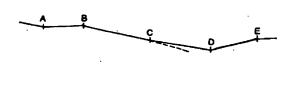
142 水平な道路面

40 143 傾斜した道路面

[図18]

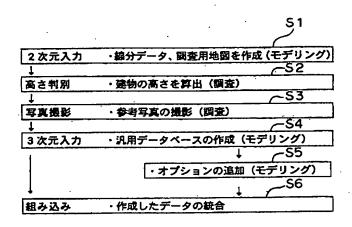


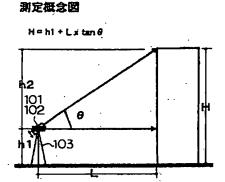
【図20】



【図1】

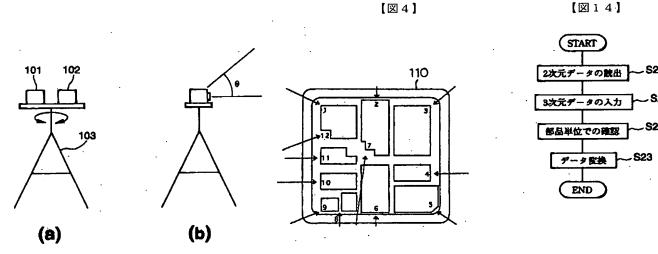
【図2】





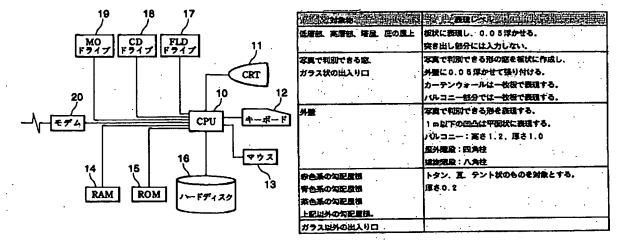
【図3】





【図5】

[図8]



## 【図6】

対象物	表現レベル		
<b>9</b> 18	0 の高さ位置で板状に作成する。		
アスファルトの歩道	0の高さ位置で板状に作成する。		
インターロッキングの歩道			
<b>6</b> 石 ·	高さ0.2、厚さ0.2。		
	角は半径1、分割数8でラウンディングする。		
田木····································	位置のみを録で絡ぶ、		
	並木はなるべく兼石付近に配置する。		
芝生、小さな公園、他草系	0 の高さ位置で板状に作成する。		
性事場	0の高さ位置で板状に作成する。		
グランド、さら地、畑、仙土系	0の高さ位置で板状に作成する。		
Mfs.	-0.2の高さ位置で板状に作成。		
	道路連絡を平行にすること。		
道路白棉、技巧步道	-0.15の高さ位置で板状に作成。		
	道路白韓:厚さ0.2、享祭数に依存。		
	技術会道:厚き、関係0.5。		
河川、海、その他水系	調査で利別する位置に応じた板状に作成。		
地下、大規模構造体の天井	調査で判別する位置に応じた板状に作成。		
地下、大規模構造体の登	基本は箱形状となる。		
地下、大規模構造体の床	ļ		
塚、よう壁、位コンクリート系	写真で判別できる範囲で作成。		
	場:厚さ0.2。		
フェンス、ナイロンネット系	板状に作成。		
路線	高さ0.5で強線の台座のみを表現する。		
路線數地	質切部分では道路に合わせ、台座を拡張。		
路面電車用線路	レール2本によって練路を表現する。		
地下鉄路線	施線のみを箱形状で表現する。		
地下鉄出入り口	出入り口は勾配要扱、統形状で表現する。		
<b>报、福送维、高级</b>	小さな情:コの字型に表現する。		
·	大きな機:写真で判別できる範囲で作成。		
	単すりはハンドレールのみ。		
·	歩道橋: シンボルの調整。		

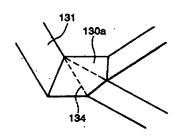
## 【図7】

12 CHOOLS & BARRINGS CT	A care and a second second second second second second second		
	个可能是少少的通過的可能		
単祖上の大型著抜を対象とし、	株形状とし、デザイン的なもの以外は角に足を作成す		
突き出し、張り付け看包は対象外	ర		
低層部、高層部、境層、底の屋上	複状に表現し、0.05浮かせる。		
•	突き出し部分には入力しない。		
写真で判別できる意。	<b>写真で判別できる別の窓を板状に作成し、</b>		
ガラス状の出入り口	外壁に0.05弾 <del>かせて</del> 張り付ける。		
	カーテンウォールは一枚役で表現する。		
白色系及びページュ系の外壁	写真で利用できる怪響部、高層部、塔里、黒上、庇、		
灰色系の外端	離棄、パルコニー、窓、柱、		
<b>素色系の外腺</b>	壁の四台、段差、スローブを表現する。		
星色系の外盤	- 培皇:実さ 4.5		
上記以外の外望	・凹凸: 0.5以上、出面は無象件で作成。		
	・円柱:8 分割前後		
	· 股差: 一段0.15		
,	・ 旦外階段: シンボルの調整		
	・螺旋尾殺:ポール8本、星上、交往		
	・パラベット:高さ0.5、厚さ0.1.5		
',	・バルコニー: 分割数2でラウンディング		
	·壁のR:8分割/90*		
赤色系の勾配屋根	トタン、夏、テント状のものを対象とする。		
青色系の勾配屋根	厚さ0.2		
茶色系の勾配屋機			
上記以外の勾配屋根			
ガラス以外の出入り口			

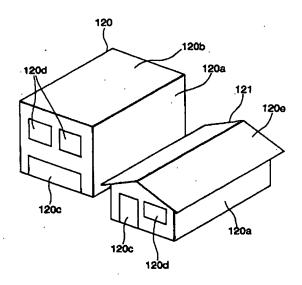
## 【図9】

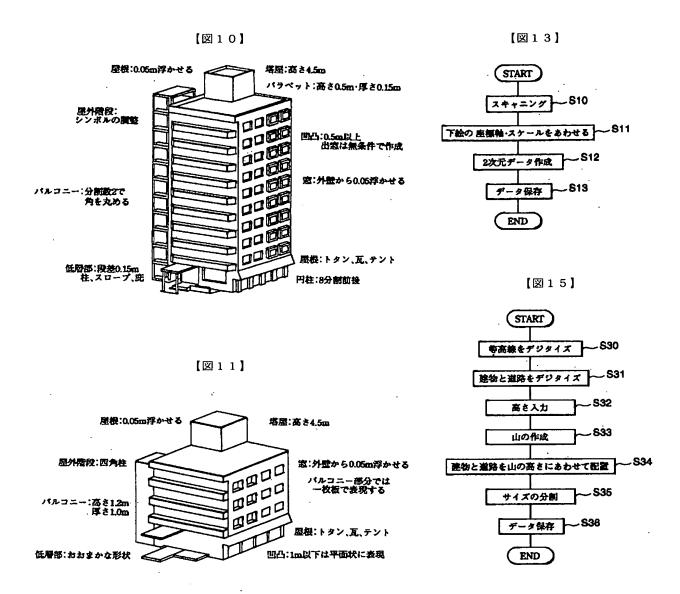
Nation 1	第章レベル - 一部では、中国の中国の中国の			
<b>建</b> 上	板状に表現し、0.05浮かせる。			
写真で判別できる意。	写真で判別できる形の途を板状に作成し.			
ガラス状の出入り口	外壁に0.05浮かせて強り付ける。			
	道路に面した包分のみの作成となる。			
外證	基本的には、物状で入力する。			
赤色系の勾配型根	トタン、豆、テント状のものを対象とする。			
青色系の勾配屋根	厚さ0.2			
茶色系の勾配度機				
上配以外の勾配思想				
ガラス以外の出入り口				

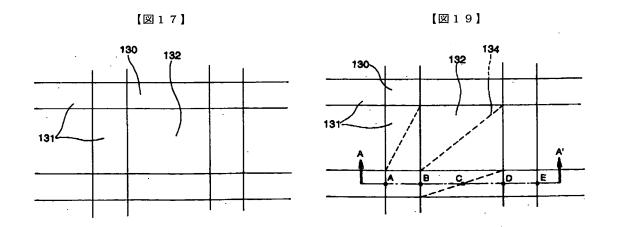
## 【図21】

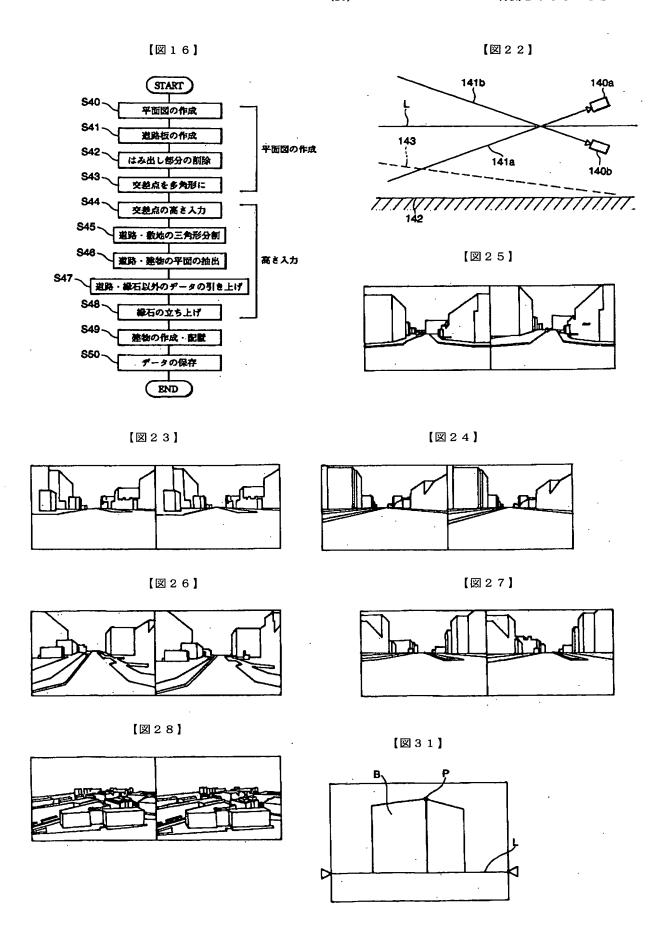


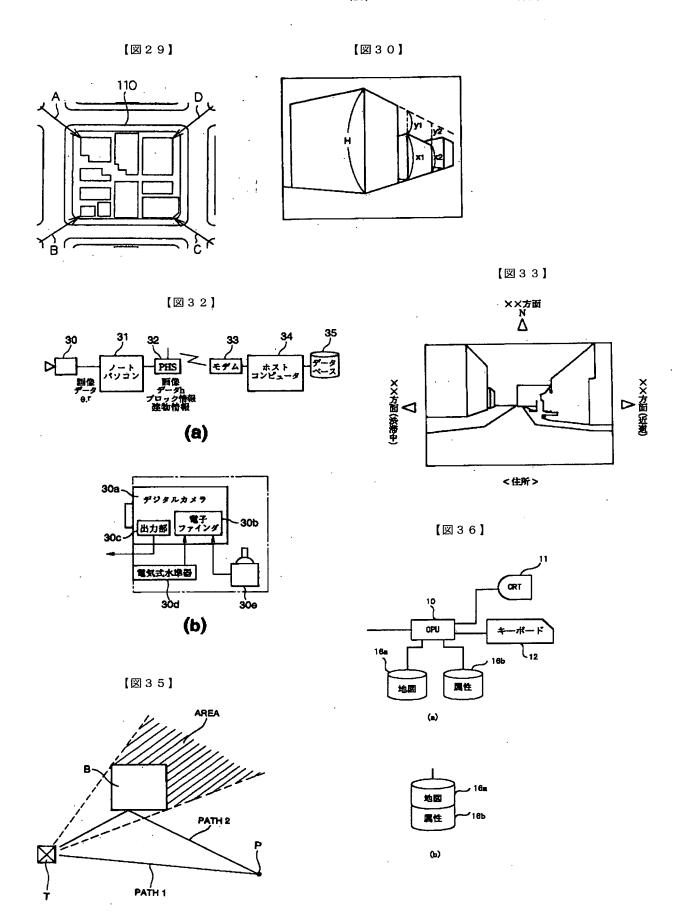
## 【図12】



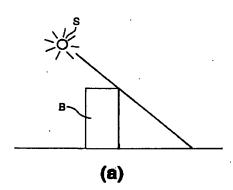




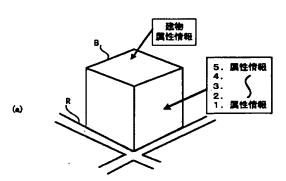


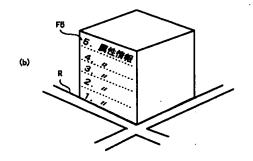


【図34】



【図38】



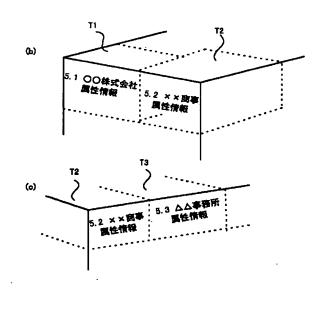


【図37】

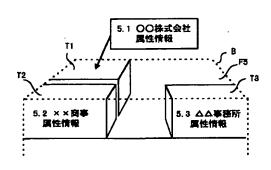
建物名	階数 情報	フロア内	異性情報		
(職別コード)		配置情報	テナント名	属性情報	
OOF, P	5	北西	OO株式 会社		
		南西	××商事		
		東南	△△事務所		
-	4				

【図39】

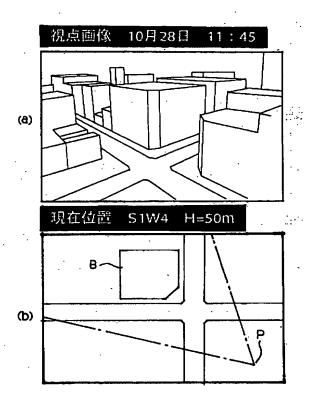




【図40】



【図41】



フロントページの続き

(51) Int. Cl. <sup>7</sup>

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

G O 6 F 15/20

D

(72)発明者 錦見 誠司

北海道札幌市中央区北2条西10丁目2番7 号 株式会社ウォール内 (72)発明者 髙橋 成康

北海道札幌市中央区北2条西10丁目2番7

号 株式会社ウォール内

(72)発明者 田下 尚宏

北海道札幌市中央区北2条西10丁目2番7

号 株式会社ウォール内

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

## BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

believes in the images include but are not limited to the items checked:
☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
SKEWED/SLANTED IMAGES
COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
OTHER:

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.